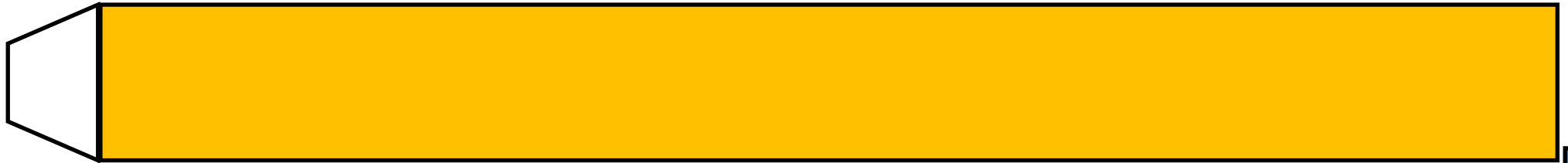


*Déplacement du robot avec 3 appuis sur le bouton « avance »*



*Déplacement du robot avec 5 appuis sur le bouton « avance »*

