Pendule de torsion

1 But

D terminer la constante de torsion d'un fil ; teudier la période d'un pendule de torsion.

2 Matériel

3 Étude statique

On appellera:

C : constante de torsion du fil

d : diamètre du fil l : longueur du fil

 G : module d'éasticit é de glissement du méal (ou module de Coulomb)

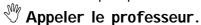
• α : angle de torsion du fil

Rappel: la constante de torsion d'un fil est donn é par la relation

$$C = \frac{\mathbf{p}}{32} \cdot \frac{d^4}{\ell} \cdot G$$

⇒ Placer l'appareil horizontalement.

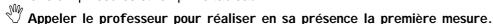
⇒ Accrocher le petit plateau et r áliser la mise àz éo.



Quand on place une masse m sur le plateau, il faut imposer une torsion a pour ramener la barre horizontalement. La barre est alors en équilibre sous l'action de deux moments antagonistes : le moment du couple de torsion et le moment du poids m g, de bras de levier L.

D terminer la relation donnant m en fonction de a, C, q et L.

⇒ Faire cing mesures et remplir le tableau :



m (g)	0	0,5	1	1,5	2	2,5
a(9						

Utiliser Regressi[©] pour tracer le graphique m = f(a). Déinir la constante L et donner sa valeur. Mod éiser par $C*a*(\pi/180)/(9.81*L)*1000$. En déuire une valeur de la constante de torsion C en préisant l'unit é

Appeler le professeur.

Imprimer le tableau, les commentaires, le modèle et le graphique.

 \Rightarrow Mesurer la longueur utile \mathbf{I} du fil (au r $\mathbf{\acute{e}}$ let) et le diamètre d du fil (au palmer).

En d éduire le module de Coulomb G du m éal en pr écisant l'unit é

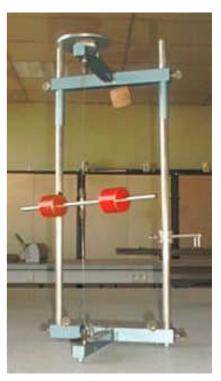
4 Étude dynamique

⇒ Placer l'appareil verticalement sans d énonter le fil des mandrins.

La barre peut être lest **é** par deux masselottes de masse *m*. Ces masselottes doivent être **é**quidistantes du fil *On appellera* :

- J_0 : moment d'inertie de la barre seule par rapport à l'axe de rotation
- J: moment d'inertie de la barre avec surcharges
- T_0 : p éiode du mouvement de la barre seule
- T: p éiode du mouvement de la barre avec surcharges

Rappel: la p éiode d'un pendule de torsion est donn épar la relation $T=2{\bm p}\cdot\sqrt{\frac{J}{C}}$



4.1 Isochronisme des oscillations

Les oscillations sont isochrones si leur p éiode ne d épend pas de l'amplitude.

La barre est sans surcharge.



$\stackrel{\text{\tiny M}}{\sim}$ Appeler le professeur pour réaliser en sa présence la première mesure.

 \Rightarrow Écarter la barre de sa position d'équilibre d'un angle $a \approx 20$ °puis $a \approx 90$ °et mesurer chaque fois la dur ée de 10 oscillations. Conclure.

En déduire la péiode T_0 .

4.2 Variation de la période en fonction du moment d'inertie

4.2.1 Principe

La barre est munie de deux surcharges de masse m plac és à égale distance a du centre de la barre. On donne la p éiode des oscillations du système en fonction de a :

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{(2ma^2 + J_b + 2J_s)}{C}}$$

 J_b : moment d'inertie de la barre par rapport à l'axe de rotation,

 J_s : moment d'inertie d'une surcharge par rapport à un axe parallèle à l'axe de rotation passant par le centre d'inertie de la surcharge.

On donne:

- $J_b = M L^2/12$ $J_s = 7.4 \cdot 10^{-5} \text{ kg m}^2$

4.2.2 Étude expérimentale

⇒ Pour diff éentes distances a, mesurer la p éiode T comme pr é élemment.



 $^{ ilde{\mathbb{W}}}$ Appeler le professeur pour réaliser en sa présence la première mesure.

a (mm)	40	60	80	100	120
10×T (s)					
T(s)					

Utiliser Regressi[©] pour cr éer les variables T2 = T*T et a2 = a*a. Tracer le graphique $T^2 = f(a^2)$.

Quelle est la forme de ce graphique ?

Mod éiser et en d éluire une valeur de la constante de torsion C.

Comparer cette valeur de C avec celle obtenue dans l'éude statique.



Appeler le professeur.

Imprimer le tableau, les commentaires, le modèle et le graphique.

Calculer la valeur thérique du moment d'inertie de la barre par rapport à l'axe de rotation sachant que la masse de la barre est M = 68 q et sa longueur L = 30 cm.

Comparer la valeur exp éimentale de J_b avec sa valeur th éprique. Conclure.



Remettre le poste de travail dans l'état initial.